

Module doctoral : **Modélisation et Commande Avancée des Robots**

Par : **Ahmed CHEMORI**



Chercheur CNRS au LIRMM- UMR CNRS/Université de Montpellier, France

Volume horaire : 20h



Emploi du temps

Mercredi le 21/03/2018		Samedi le 24/03/2018	Lundi le 26/03/2018
8h30 –11h30	Séance 1 (Cours Magistral) Introduction à la robotique (3h)	Séance 4 (Cours Magistral) Approches de commandes basées-modèle (3h)	Séance 7 (Cours Magistral) Prospectives : 2 séminaires de recherche sur des commandes avancées des systèmes robotiques (3h)
PAUSE	PAUSE	PAUSE	
12h00 –14h30	Séance 2 (Cours Magistral) Modélisation des robots manipulateurs (2.5h)	Séance 5 (Cours Magistral) Introduction à la commande adaptative non linéaire (2.5h)	
PAUSE	PAUSE	PAUSE	
15h00 –18h00	Séance 3 (Cours Magistral) Approches de commandes non-basées-modèle (3h)	Séance 6 (TP1) Application des commandes étudiées (3h)	